

ELECCIÓN DEL MOTOR ELÉCTRICO

PASOS Y RECOMENDACIONES



1. Seleccione el tipo de motor



En primer lugar, hemos de decidir qué tipo de motor nos interesa:

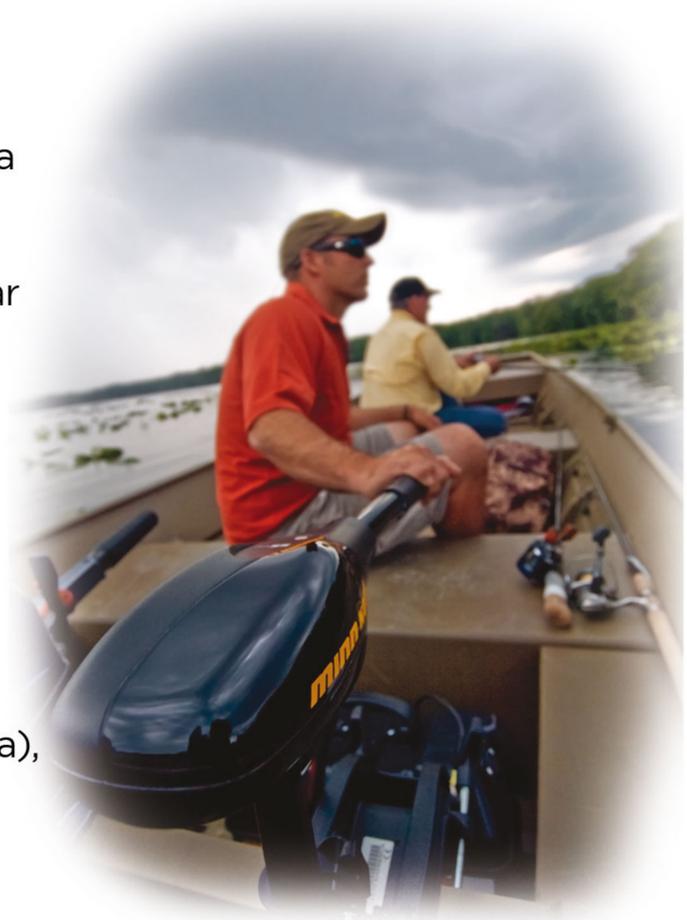
- Si es para pescar tratando de seguir la orilla de un lago o pantano, nos interesará un motor de instalación en proa (con ajuste de velocidad constante y pedal de cambio de dirección), ya que la propulsión de proa permite dirigir la embarcación con mayor precisión.

- Si es para paseo, nos interesará un motor de instalación en popa, para controlar la velocidad y la dirección con una mano, desde el manillar del motor.

Una vez decidido si el motor debe ser de proa o de popa, el siguiente paso es seleccionar si será un modelo para agua dulce o un modelo para agua salada. La diferencia es que los motores para agua salada están preparados para resistir la corrosión que produce el agua de mar. Todos los motores se agua dulce son de color negro y los de agua salada son de color blanco.

A partir de aquí, podemos elegir que el motor tenga “maximizador” o no (el maximizador es un circuito eléctrico que alarga la autonomía de la batería), si queremos dirección asistida y si queremos instalarle un piloto automático.

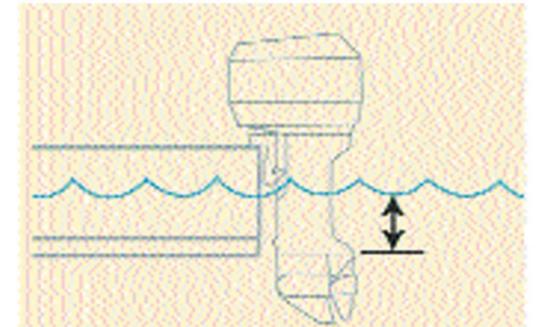
Una vez decididos todos estos aspectos, pasamos al segundo paso.



2. Longitud de la caña

Altura de la borda. Mida la altura desde la superficie del agua hasta el punto donde se va a instalar el motor.

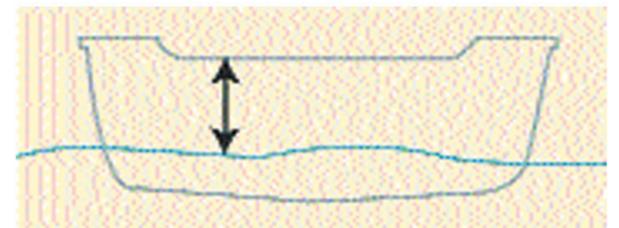
(Añada 13 cms. a la altura calculada si va a navegar con olas y 30 cms. si va a usar un motor de popa conduciéndolo mediante la caña estando de pie).



Instalación en popa:

Altura desde la superficie del agua
0 a 25 cm.
25 a 40 cm.
40 a 55 cm.
Más de 55 cm.

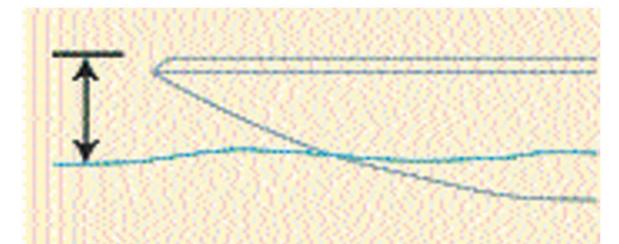
Longitud de caña recomendada
30 pulgadas
36 pulgadas
42 pulgadas
Consultar



Instalación en proa:

Altura desde la superficie del agua
0 a 40 cm.
40 a 55 cm.
55 a 71 cm.
71 a 86 cm.

Longitud de caña recomendada
36 pulgadas
42 pulgadas
48 a 52 pulgadas
54 a 62 pulgadas



3. Seleccione el empuje adecuado según cada eslora

Eslora
Menos de 14 pies (4,3 metros)
Entre 15 y 17 pies (4,5—5,2 metros)
Entre 18 y 21 pies (5,5—6,4 metros)
Entre 22 y 25 pies (6,6—7,6 metros)

Libras de empuje
30 libras
34-40 libras
44-55 libras
65 libras o más

4. Seleccione la batería

Primera regla: No use una batería de arranque de automóvil para su motor Minn Kota. Las baterías de arranque están diseñadas para entregar la energía almacenada en breves descargas de gran amperaje que se realizan de manera muy espaciada. Si a una batería de arranque le solicitamos una entrega de por ejemplo, 25 A de manera continuada, esta batería no será capaz de entregarnos la energía que tiene acumulada (los amperios-hora) ya que esta entrega continuada la "asfixia" al cabo de un rato. Use baterías de ciclo profundo, a ser posible de tecnología AGM, diseñadas para este tipo de trabajo. Estas baterías sí serán capaces de entregar el amperaje solicitado durante el tiempo previsto y durarán muchos ciclos de carga-descarga.

Segunda regla: Calcule los amperios que consume su motor, con la siguiente fórmula:

Empuje en libras / Voltaje del motor x 12 = Amperios que consume.

Por ejemplo: 55 libras de empuje /12 Voltios x 12 = 55 Amperios
 55 libras de empuje /24 Voltios x 12 = 27,5 Amperios
 55 libras de empuje /36 Voltios x 12 = 18,3 Amperios

Nota: Aunque tengamos un motor de 55 libras de empuje, probablemente no lo vamos a usar continuamente al 100% de potencia, por lo que deberemos estimar el % de potencia media usada.

Tercera regla: En función del número de horas seguidas que desea de autonomía, seleccione la batería necesaria.

Por ejemplo: Con un motor que consume 55 Amperios, que usaremos a una media del 75% de su potencia, deseamos una autonomía de 3 horas

Batería necesaria =
 consumo en amperios x % de potencia x horas de funcionamiento x 1,3 = 55 A x 0,75 x 3 h x 1,3 = 160,88 Ah



Modelo	Voltios	Peso (Kg)	Dimensiones (cm)			Minutos de descarga			Amps. arranque en frío			Capacidad Ah
			Largo	Largo	Ancho	25A	15A	8A	20°C	0°C	-17°C	En 20h
GPL-24T	12	25,4	28,3	28,3	17,2	149	259	524	800	680	550	80
GPL-27T	12	29,5	30,5	30,5	16,8	186	324	655	845	715	575	100
GPL-31T	12	31,3	32,8	32,8	17,1	195	340	688	880	750	600	105
GPL-4DA	12	61,2	52,7	52,7	22,1	390	680	1375	1595	1360	1100	210
GPL-8DA	12	73,5	52,7	52,7	27,7	475	825	1670	1975	1675	1350	255



Modelo	Voltios	Peso (Kg)	Dimensiones (cm)			Amps. arranque en frío		Capacidad Ah
			Largo	Ancho	Alto	26°C	-17°C	En 20h
BAT412800080	12	27	35,0	16,7	18,3	800	600	90
BAT412102080	12	32	33,0	17,1	22,0	845	800	110
BAT412121080	12	38	41,0	17,6	22,7	880	1000	130
BAT412151080	12	47	48,5	17,2	24,0	1595	1200	165
BAT412201080	12	65	52,2	23,8	24,0	1975	1400	220



Modelo	Voltios	Peso (Kg)	Dimensiones (cm)			Amps. arranque en frío		Capacidad Ah
			Largo	Ancho	Alto	26°C	-17°C	En 10h
SWE12800	12	23.5	26,0	16,9	22,9	800	600	80
SWE121000	12	31	33,1	17,3	23,3	845	800	100
SWE122000	12	66	52,2	24,0	24,4	880	1000	200



5. Elija el cargador necesario para recargar su batería

Primera regla: No use un cargador “barato” de tensión constante. Su batería no se cargará al 100% y su vida se acortará (menos ciclos de carga-descarga). Use un cargador automático digital de tres fases.

Segunda regla: Determine cuántas baterías desea cargar simultáneamente.

Tercera regla: Sumar los amperios-hora de todas las baterías que desea cargar simultáneamente

Cuarta regla: Seleccione el cargador automático Minn Kota o Victron que cumpla sus requisitos.

Ejemplos:

1 batería de 100 Ah (C20h). Necesita un cargador a 12 V con una salida y una capacidad para 100 Ah. El modelo Minn Kota MK106110PE es adecuado.

2 baterías de 132 Ah (C20h) cada una, conectadas en paralelo (el motor funciona a 12 V). Necesita un cargador a 12 V con 2 salidas y una capacidad para 260 Ah. El BluePower 12/25 (1) es adecuado.

2 baterías de 86 Ah (C20h) cada una, conectadas en serie (el motor funciona a 24 V). Puede usar o bien un cargador a 12 V con dos salidas y una capacidad para 200 Ah (el MK210PE) o bien un cargador a 24 V con una salida o más y la misma capacidad de 150 Ah (en este caso, el BluePower 24/15 (3)).

CARGADORES AUTOMÁTICOS PORTATILES MINN KOTA						
Modelo	Baterías	Voltaje	Amp	Ah	Medidas mm	Peso
MK105PE	1	12 V	5 A	50 Ah	121x76 x222	1,5 Kg
MK110PE	1	12 V	10 A	100 Ah	121x76x222	1,8 Kg
MK210PE	2	12 V	20 A	200 Ah	190x101x292	5,0 Kg
CARGADORES AUTOMÁTICOS VICTRON						
Modelo	Baterías	Voltaje	Amp	Ah	Medidas mm	Peso
Blue Power 12/7 IP20	1	12 V	7 A	100 Ah	60 x 90 x 210	1,3 Kg
Blue Power 12/10 IP20	1	12 V	10 A	100 Ah	60 x 90 x 210	1,3 Kg
Blue Power 24/5 IP20	1	24 V	5 A	50 Ah	60 x 90 x 210	1,3 Kg
Blue Power 12/15 IP20	1	12 V	15 A	150 Ah	60 x 90 x 210	1,3 Kg
Blue Power 24/8 IP20	1	24 V	8 A	80 Ah	60 x 90 x 210	1,3 Kg
Blue Power 12/30 (1) IP22	1	12 V	25 A	250 Ah	65 x 108 x 235	1,3 Kg
Blue Power 12/30 (3) IP22	3	12 V	25 A	250 Ah	65 x 108 x 235	1,3 Kg
Blue Power 24/15 (3) IP20	3	24 V	15 A	150 Ah	60 x 90 x 235	1,3 Kg

Si además queremos recargar las baterías cuando ponemos el motor del barco en marcha

Existen unos cargadores que permiten cargar las baterías en cuanto arrancamos el motor de explosión. De esta manera, los pescadores de black bass, lucio, etc. Pueden alargar su jornada de pesca, recargando las baterías cada vez que cambian de zona de pesca en el embalse.

BB1250	Cargador Sterling de batería a batería, entrada a 12 V, una salida, 12V/50 A, modelo BB1250
BB122450	Cargador Sterling de batería a batería, entrada a 12 V, una salida, 24V/50 A, modelo BB122450
BBRC	Unidad de control remoto Sterling para el cargador BB1250
1822203	MK-220E Euro cargador de a bordo (2 bancos x 10 amps)



minn kota
MK-210

Seleccione el motor de la siguiente tabla

(resto de motores no homologados en Europa)



MOTORES DE AGUA DULCE

Motores de arrastre en proa Fortrex (agua dulce)

1368670	NLL-074	Motor de arrastre en proa Fortrex 80 US2 45" 24V
1368696	NLL-100	Motor de arrastre en proa Fortrex 112 US2 52" 36V

Motores de arrastre en proa Terrova (agua dulce)

1358866	NLL-089	Motor de arrastre TERROVA 80/US2 con iPilot Link y pedal, 45" 24 V
---------	---------	--

Motores de arrastre en proa Maxxum (agua dulce)

1041014	NLL-001	Motor de arrastre en proa Max80 Bowguard/Foot 42" 24V
1368550	NLL-035	Motor de arrastre en proa Max55/SC Bowguard/Foot 42" 12V

Motores de arrastre en proa Edge (agua dulce)

1355947	NLL-082	Motor de proa Edge 45 L&D 45" 12V
1355956	NLL-088	Motor de proa Edge 55 L&D 45" 12V
1355970	NLL-083	Motor de proa Edge 70 L&D 45" 24V

Motores de arrastre en popa Endura (agua dulce)

1352270	NLL-079	Motor de popa Endura 30 C2, indicador de batería, mango telescópico, caña 30" C2, 12V
1352272	NLL-080	Motor de popa Endura 40 C2, indicador de batería, mango telescópico C2, caña 36", 12V
1352150	NLL-090	Motor de arrastre en popa Endura Max 50 mango telescópico C2, caña 36", 12V

Motores de arrastre en popa Traxxis (agua dulce)

1368730M	NLL-051	Motor de arrastre en popa Traxxis 80 con "maximizer", caña 42", 24 V
----------	---------	--

MOTORES DE AGUA SALADA

Motores de arrastre en popa Riptide para agua salada

1363423	NLL-012	Motor de arrastre en popa para agua salada RT80S 3 x 52" 24 V
1363830	NLL-055	Motor de arrastre en popa para agua salada RT80/S 42" 24 V.
1363805	NLL-058	Motor de arrastre en popa para agua salada RT45/SC/S Tilt 36" 12V
1363810	NLL-054	Motor de arrastre en popa para agua salada RT50/SC/S TT 42" 12V
1363845	NLL-101	Motor de arrastre en popa para agua salada RT45/V/T 36" 12V
1363855	NLL-102	Motor de arrastre en popa para agua salada RT55/V/T 36" 12V

Motor de arrastre en PROA Riptide para agua salada

1363705	NLL-097	Motor de arrastre en proa para agua salada RT55/ST iPilot LINK 54" 12V sin pedal
1363560	NLL-091	Motor de arrastre en PROA para agua salada RT70 SP/CP 54" 24V con mando copilot, sin pedal
1866315	NLL-092	Piloto automático iPilot
1866415	NLL-093	Piloto automático iPilot Link, conectable a sonda Humminbird
1866101	NLL-044	Mando inalámbrico copilot de repuesto para el control del motor RT70 Autopilot
1363640	NLL-085	Motor agua salada proa Riptide 80 SF/HC/BG 52"

Motores de arrastre de instalación en los estabilizadores de la cola de fuerabordas o motores de colas (uso marino)

1370615	NLL-040	Motor de arrastre en fueraborda para agua salada RT55 EM a 12 V
1370625	NLL-095	Motor de arrastre en fueraborda para agua salada RT80 EM a 24 V
1370645M	NLL-041	Motor de arrastre en fueraborda para agua salada RT160 EM a 24 V

Sistemas de anclaje Talon

1810403	Talon de 3 mts. color plata con cubierta negra
1810413	Talon de 3,6 mts. color plata con cubierta negra



SISTEMA DE ANCLAJE TALON

- Múltiples etapas de implementación
- Despliegue rápido
- Modos de anclaje seleccionados por el usuario
- Solo disponible en España color plata



max



fortrex



terrova



traxxis



riptide



edge



e-drive



endura max



endura c2



DISTRIBUIDOR AUTORIZADO